

Nom i Cognoms: \_\_\_\_\_

1. Siguin  $f(x, y) = (x^2 + \cos y, e^{x+y^2})$  i  $g(u, v) = (u - v, u)$ .
  - (a) Doneu una fórmula explícita per  $f \circ g$ .
  - (b) Proveu que  $f$  és localment invertible en  $(x, y) = (0, 1)$  i calculeu  $Df^{-1}(\cos(1), e)$ .

---

**Resposta:**

- (a)  $(f \circ g)(u, v) = f(u - v, u) = \left( (u - v)^2 + \cos u, e^{u-v+u^2} \right), (u, v) \in \mathbb{R}^2$ .
- (b)  $f \in C^r(\mathbb{R}^2)$  amb  $r \geq 1$  (de fet, en aquest cas,  $r = \infty$ ): la 1<sup>a</sup> funció component,  $f_1(x, y) = x^2 + \cos y$ , és suma d'un polinomi i una funció elemental i la 2<sup>a</sup> funció component,  $f_2(x, y) = e^{x+y^2}$ , és l'exponencial d'un polinomi.

D'altra banda,

$$D_1 f_1(0, 1) = \left. \frac{d}{dx} (x^2 + \cos(1)) \right|_{x=0} = 0, \quad D_2 f_1(0, 1) = \left. \frac{d}{dy} (\cos y) \right|_{y=1} = -\sin(1),$$
$$D_1 f_2(0, 1) = \left. \frac{d}{dx} (e^{x+1}) \right|_{x=0} = e, \quad D_2 f_2(0, 1) = \left. \frac{d}{dy} (e^{y^2}) \right|_{y=1} = 2e.$$

D'on:

$$Df(0, 1) = \begin{pmatrix} 0 & -\sin(1) \\ e & 2e \end{pmatrix}$$

que és una matriu no singular:  $\det Df(0, 1) = e \sin(1) \neq 0$ . Aleshores, pel *Teorema de la funció inversa*, existeixen dos oberts  $W, U \subseteq \mathbb{R}^2$ , amb  $(0, 1) \in W$ ,  $f(0, 1) = (\cos(1), e) \in U$ , tals que:

- (1)  $f$  estableix una bijecció de  $W$  en  $U$ , i. e.:  $f|_W : W \rightarrow U$  és una bijecció: per tot punt  $(u, v) \in U$ , existeix un *únic*  $(x, y) \in W$  amb  $(u, v) = f(x, y)$ .
- (2) La *inversa local*,  $f^{-1} : U \rightarrow W$ , és  $C^r(U)$  ( $r = \infty$  en aquest cas).
- (3) Sigui  $(u, v) \in U$  i  $(x, y) \in W$  amb  $f(x, y) = (u, v)$ . Llavors:

$$Df^{-1}(u, v) = (Df(x, y))^{-1}. \tag{1}$$

**Remarca.** De fet, (1) es segueix d'immediat derivant la identitat  $f^{-1} \circ f = Id$  mitjançant la regla de la cadena:

$$D(f^{-1} \circ f)(x, y) = Df^{-1}(f(x, y))Df(x, y) = Df^{-1}(u, v)Df(x, y) = Id,$$

d'on:

$$Df^{-1}(u, v) = Df(x, y)^{-1}.$$

Aplicant (1) tenint en compte que  $f(0, 1) = (\cos(1), e)$ , resulta:

$$Df^{-1}(\cos(1), e) = (Df(0, 1))^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & -\sin(1) \\ e & 2e \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{2}{\sin(1)} & \frac{1}{e} \\ -\frac{1}{\sin(1)} & 0 \end{pmatrix}.$$

2. Donades les equacions,

$$\begin{aligned}e^x \sin u - e^y \cos v + w &= 0, \\x \cos w - u \sin y - v^2 &= \cos(1).\end{aligned}$$

- (a) Demostreu que en un entorn de  $(x, y, u, v, w) = (1, 0, 0, 0, 1)$  defineixen  $x, y$  com funcions implícites de  $(u, v, w)$ . (2 punts)
- (b) Sigui  $f$  aquesta funció. Calculeu  $Df(0, 0, 1)$ . (2 punts)
- (c) Sigui  $g(x, y) = x^3y - x + 1$ . Calculeu el polinomi de Taylor de primer grau de  $g \circ f$  en  $(0, 0, 1)$ . (1 punt)

---

**Resposta:**

(a) Sigui  $F : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $(x, y, u, v, w) \in \mathbb{R}^5 \rightarrow F(x, y, u, v, w) \in \mathbb{R}^2$  amb les seves components  $F_1, F_2$  definides per:

$$\begin{aligned}F_1(x, y, u, v, w) &= e^x \sin u - e^y \cos v + w, \\F_2(x, y, u, v, w) &= x \cos w - u \sin y - v^2 - \cos(1).\end{aligned}$$

Llavors les equacions de l'enunciat s'expressen com,

$$F_1(x, y, z, u, v, w) = 0, \quad F_2(x, y, z, u, v, w) = 0$$

Comprovarem les hipòtesis del *Teorema de la funció implícita* al punt  $(x, y, u, v, w) = (1, 0, 0, 0, 1)$ :

- (1)  $F(1, 0, 0, 0, 1) = (e \sin(0) - e^0 \cos(0) + 1, 1 \cos(1) - 0 \sin(0) - 0^2 - \cos(1)) = (0, 0)$ .
- (2)  $F \in C^r(\mathbb{R}^5)$ , amb  $r \geq 1$  ( $r = \infty$  en aquest cas): les components  $F_1, F_2$  de  $F$  són sumes i productes de funcions elementals (sin, cos, exponencials, polinomis, etc.)
- (3) Si calculem la matriu de derivades de  $F = (F_1, F_2)$  respecte de les variables  $(x, y)$ .

$$\frac{\partial(F_1, F_2)}{\partial(x, y)}(1, 0, 0, 0, 1) = \begin{pmatrix} D_1 F_1(1, 0, 0, 0, 1) & D_2 F_1(1, 0, 0, 0, 1) \\ D_1 F_2(1, 0, 0, 0, 1) & D_2 F_2(1, 0, 0, 0, 1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ \cos(1) & 0 \end{pmatrix},$$

tenim,  $\det \frac{\partial(F_1, F_2)}{\partial(x, y)}(1, 0, 0, 0, 1) \neq 0$ .

**Remarca.** Donada una funció  $h$  definida en un obert  $A$  de  $\mathbb{R}^n$  i amb valors en  $\mathbb{R}^m$  (i. e., dependent de  $n$  variables i amb  $m$  funcions components), siguin  $i_1, i_2, \dots, i_s, s \in \mathbb{N}$ , amb  $s \leq n$ ,  $1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_s \leq n$ ; i  $x^{(0)} = (x_1^{(0)}, x_2^{(0)}, \dots, x_n^{(0)}) \in A$ . Denotem:

$$\frac{\partial(h_1, h_2, \dots, h_m)}{\partial(x_{i_1}, x_{i_2}, \dots, x_{i_s})}(x^{(0)}) = \begin{pmatrix} D_{i_1} h_1(x^{(0)}) & D_{i_2} h_1(x^{(0)}) & \dots & D_{i_s} h_1(x^{(0)}) \\ D_{i_1} h_2(x^{(0)}) & D_{i_2} h_2(x^{(0)}) & \dots & D_{i_s} h_2(x^{(0)}) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ D_{i_1} h_m(x^{(0)}) & D_{i_2} h_m(x^{(0)}) & \dots & D_{i_s} h_m(x^{(0)}) \end{pmatrix},$$

i. e., la matriu de derivades parcials de la funció  $h$ , calculades al punt  $x^{(0)} \in A$  respecte de les variables  $x_{i_1}, x_{i_2}, \dots, x_{i_s}$ . Notem que correspon a la submatriu formada per les columnes  $i_1, i_2, \dots, i_s$  de la matriu jacobiana de  $h$  al mateix punt.

Aleshores, existeixen un obert  $\Omega \in \mathbb{R}^3$ , amb  $(0, 0, 1) \in \Omega$  i una funció

$$f = (f_1, f_2) : \Omega \longrightarrow \mathbb{R}^2,$$

tals que:

(1')  $f \in C^r(\Omega)$ .

(2')  $f(0, 0, 1) = (f_1(0, 0, 1), f_2(0, 0, 1)) = (1, 0)$ .

(3') Per tot  $(u, v, w) \in \Omega$ :

$$\begin{aligned} F_1(f_1(u, v, w), f_2(u, v, w), u, v, w) &= 0, \\ F_2(f_1(u, v, w), f_2(u, v, w), u, v, w) &= 0. \end{aligned} \tag{2}$$

De fet, en un cert obert  $U \in \mathbb{R}^5$  amb  $(1, 0, 0, 0, 1) \in U$ , aquesta funció *implícita*,  $f$ , és única si s'exigeix, a més, que  $(f(u, v, w), u, v, w) \in U$ , i. e.:

$$F(x, y, u, v, w) = 0, \text{ amb } (x, y, u, v, w) \in U \iff (x, y) = f(u, v, w) \text{ amb } (u, v, w) \in \Omega.$$

(b) D'altra banda, derivant implícitament les equacions (2) respecte  $u, v, w$ , s'obté:

$$Df(u, v, w) = - \left( \frac{\partial(F_1, F_2)}{\partial(x, y)}(f(u, v, w), u, v, w) \right)^{-1} \frac{\partial(F_1, F_2)}{\partial(u, v, w)}(f(u, v, w), u, v, w),$$

per tot  $(u, v, w) \in \Omega$ . Si ara avaluem aquesta última expressió a  $(u, v, w) = (0, 0, 1)$  tenint en compte el punt (2') de dalt, resulta:

$$\begin{aligned} Df(1, 0, 0) &= - \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ \cos(1) & 0 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} e & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -\sin(1) \end{pmatrix} \\ &= - \frac{1}{\cos(1)} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -\cos(1) & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -\sin(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \tan(1) \\ e & 0 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

(c) Aplicant la regla de la cadena podem calcular la derivada de la composició de  $f$  amb  $g$  al punt  $(u, v, w) = (0, 0, 1)$ ,

$$\begin{aligned} D(g \circ f)(0, 0, 1) &= Dg(f(0, 0, 1))Df(0, 0, 1) = Dg(1, 0)Df(0, 0, 1) \\ &= (-1 \quad 1) \begin{pmatrix} 0 & 0 & \tan(1) \\ e & 0 & 1 \end{pmatrix} = (e \quad 0 \quad 1 - \tan(1)) \end{aligned}$$

i llavors, en aquest mateix punt, s'obté per  $g \circ f$  el següent desenvolupament de Taylor:

$$(g \circ f)(u, v, w) = eu + (1 - \tan(1))(w - 1) + R_1(u, v, w - 1),$$

per  $(u, v, w) \in \Omega$ .