

# Producto Escalar, Norma y Distancia

M.A. Fiol

ETSE de Telecomunicació

Departament de Matemàtica Aplicada IV

Universitat Politècnica de Catalunya

email: `fiol@mat.upc.es`

## Abstract

Se estudian diferentes propiedades y resultados relacionados con el producto escalar de vectores. En particular, se obtienen diferentes relaciones geométricas en el plano y espacio euclídeos.

## 1 Producto Escalar

Sea  $X$  un **espacio vectorial** en el que tenemos definido un producto escalar. Por ejemplo,  $X$  puede ser el **espacio euclídeo** de  $n$  dimensiones,  $\mathbb{R}^n$  (ligado a la geometría euclídea), con el producto escalar standard que, dados los vectores  $u = (u_1, u_2, \dots, u_n)$  y  $v = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ , se define como

$$\langle u, v \rangle := \sum_{i=1}^n u_i v_i. \quad (1)$$

A partir de esta definición, es sencillo comprobar que el producto escalar euclídeo cumple las siguientes propiedades:

- (i) Conmutatividad:  $\langle u, v \rangle = \langle v, u \rangle$ ;
- (ii) Linealidad:  $\langle \lambda u + \mu v, w \rangle = \langle u, w \rangle + \mu \langle v, w \rangle$   
( $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ );
- (iii) Positividad:  $\langle u, u \rangle \geq 0$   
y  $\langle u, u \rangle = 0$  si y sólo si  $u = 0$ .

Por ejemplo, si estamos en el plano  $X = \mathbb{R}^2$  tenemos el producto escalar

$$\langle u, v \rangle = \langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle := x_1 x_2 + y_1 y_2. \quad (2)$$

Alternativamente, si  $\alpha_1$  y  $\alpha_2$  son los ángulos que forman los vectores  $u$  y  $v$  con el eje  $OX$ , sabemos que  $x_1 = |u| \cos \alpha_1$ ,  $y_1 = |u| \sin \alpha_1$ ,  $x_2 = |v| \cos \alpha_2$ ,  $y_2 = |v| \sin \alpha_2$ , donde  $|u|$  y  $|v|$  son las longitudes de

los vectores  $u$  y  $v$ , respectivamente. Sustituyendo estos valores en (2) obtenemos otra conocida expresión de dicho producto escalar:

$$\begin{aligned} \langle u, v \rangle &= |u||v|(\cos \alpha_1 \cos \alpha_2 + \sin \alpha_1 \sin \alpha_2) \\ &= |u||v| \cos(\alpha_1 - \alpha_2) = |u||v| \cos \alpha \end{aligned} \quad (3)$$

donde  $\alpha := \alpha_1 - \alpha_2$  es el ángulo formado por  $u$  y  $v$ . La expresión (2) sugiere también que podemos definir el ángulo  $\alpha = \alpha\{u, v\}$  que forman dos vectores como

$$\alpha\{u, v\} := \cos^{-1} \left( \frac{\langle u, v \rangle}{|u||v|} \right). \quad (4)$$

Así, los vectores  $u, v$  se dicen **ortogonales** cuando  $\langle u, v \rangle = 0$  ó, lo que es lo mismo,  $\alpha\{u, v\} := \frac{\pi}{2}$  (en nuestro caso decimos también que son perpendiculares). Notar que en el plano la anterior condición equivale a  $x_1 x_2 + y_1 y_2 = 0$ , lo que podemos reescribir como

$$\frac{y_1}{x_1} = -\frac{x_2}{y_2} \quad \text{ó} \quad m_1 = -\frac{1}{m_2} \quad \text{ó} \quad m_1 m_2 = -1$$

donde  $m_1 = \frac{y_1}{x_1} = \tan \alpha_1$  es la **pendiente** de  $u$  (ó pendiente de la recta  $\lambda u$  ( $\lambda \in \mathbb{R}$ ) generada por el **vector director**  $u$ ), y  $m_2 = \frac{y_2}{x_2} = \tan \alpha_2$  es la pendiente de  $v$ .

## 2 Norma

Dado un producto escalar  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ , podemos definir su **norma asociada** como

$$\|u\| := \sqrt{\langle u, u \rangle} \quad (5)$$

que cumple las siguientes propiedades:

- (i) Positividad:  $\|u\| \geq 0$   
y  $\|u\| = 0$  si y sólo si  $u = 0$ ;

- (ii) Proporcionalidad:  $\|\lambda u\| = |\lambda|\|u\|$ ;
- (iii) **Desigualdad triangular:**  $\|u+v\| \leq \|u\| + \|v\|$ .

Por ejemplo, en el plano la norma asociada al producto escalar (2) es:

$$\|u\| := \sqrt{\langle u, u \rangle} = \sqrt{x_1^2 + y_1^2} = |u|$$

es decir, coincide con el **módulo** o **longitud** del vector  $u = (x_1, y_1)$ .

### 3 Distancia

Además, una norma  $\|\cdot\|$  nos permite definir una **distancia** entre vectores como

$$d(u, v) := \|u - v\| \tag{6}$$

y cuyas propiedades básicas son las siguientes:

- (i) Simetría:  $d(u, v) = d(v, u)$ ;
- (ii) Positividad:  $d(u, v) \geq 0$  y  $d(u, v) = 0$  si y sólo si  $u = v$ ;
- (iii) Desigualdad triangular:  $d(u, w) \leq d(u, v) + d(v, w)$ .

En particular, notar que la norma de un vector  $u$  puede interpretarse como la distancia del punto  $u$  al origen:  $\|u\| = d(u, 0)$ .

En el plano, la distancia entre los vectores  $u, v$  o entre los puntos del plano  $(x_1, y_1), (x_2, y_2)$  que representan, resulta ser:

$$d(u, v) = \|u - v\| = \sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2}.$$

### 4 Ley de los cosenos

Dado un triángulo con lados  $a, b, c$  y ángulos  $A, B, C$  (ver Fig. 1), la llamada **ley de los cosenos** afirma que

$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ac \cos C. \tag{7}$$

Este resultado puede verse como una relación entre tres vectores  $u, v, w$  que suman cero  $u + v + w = 0$  ya que, entonces,

$$\begin{aligned} \|w\| &= \|-(u+v)\| = \|u+v\| = \langle u+v, u+v \rangle \\ &= \langle u, u \rangle + \langle u, v \rangle + \langle v, u \rangle + \langle v, v \rangle \end{aligned} \tag{8}$$

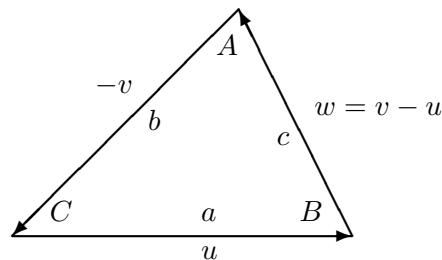


Figure 1: Triángulo  $u + (v - u) + (-v) = 0$

de donde obtenemos

$$\begin{aligned} \|w\|^2 &= \|u\|^2 + 2\langle u, v \rangle + \|v\|^2 \\ &= \|u\|^2 + \|v\|^2 + 2\|u\|\|v\|\cos\{u, v\} \end{aligned}$$

Si elegimos los vectores  $u, -v$  y  $v - u$ , con  $|u| = a, |-v| = |v| = b, \cos\{u, -v\} = -\cos\{u, v\} = -C$  y  $|v - u| = c$  (ver Figura 2) se obtiene la citada ley de los cosenos (7).

Como sabemos, en el caso de ortogonalidad  $\cos C = 0$  y entonces la ley de los cosenos se transforma en el **Teorema de Pitágoras**:

$$c^2 = a^2 + b^2 \quad \text{ó} \quad \|u + v\|^2 = \|u\|^2 + \|v\|^2.$$

### 5 Proyección y Descomposición Ortogonal

Se llama **descomposición ortogonal** de un vector  $u$  a su expresión como suma de otros dos vectores  $u = v + w$  ortogonales entre sí, es decir  $\langle u, v \rangle = 0$  (esto equivale a que forman un ángulo recto:  $\alpha = \pi/2$ ). Por ejemplo, en  $\mathbb{R}^2$  el vector  $u = (7, 2)$  puede descomponerse en la forma  $u = v + w = (1, 3) + (6, -2)$  con  $\langle v, w \rangle = 1 \times 6 + 3 \times (-2) = 0$ .

Dados  $u, v, v \neq 0$ , interesa encontrar una descomposición ortogonal de  $u, u = v' + u'$  de manera que  $v'$  tenga la misma dirección que  $v$  (se dice entonces que  $v$  y  $v'$  son **colineales**), es decir  $v' = \lambda v$  para un cierto  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Ver Fig. 2. Por tanto interesa encontrar  $\lambda$  de manera que  $u = \lambda v + u'$  y  $u'$  sea ortogonal a  $v$ . Imponiendo esta condición, se obtiene la condición

$$\langle u', v \rangle = \langle u - \lambda v, v \rangle = \langle u, v \rangle - \lambda \langle v, v \rangle = 0$$

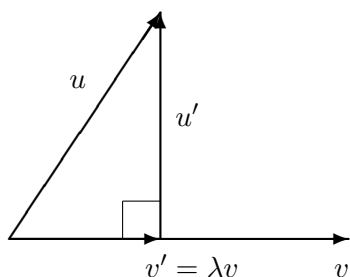


Figure 2: Descomposición  $u = v' + u'$  ( $v' \perp u'$ )

de manera que

$$\lambda = \frac{\langle u, v \rangle}{\langle v, v \rangle} = \frac{\langle u, v \rangle}{\|v\|^2}$$

y los términos de la descomposición ortogonal de  $u$  son:

$$v' = \frac{\langle u, v \rangle}{\|v\|^2} v \quad \text{y} \quad u' = u - \frac{\langle u, v \rangle}{\|v\|^2} v \quad (9)$$

El vector  $v'$  en (9) recibe el nombre de **proyección ortogonal** de  $u$  sobre  $v$ . Por otra parte, notar que este proceso permite obtener, a partir de dos vectores  $u, v$  linealmente independientes, otros dos vectores  $v$  (ó  $v'$ ),  $u'$  ortogonales. Este es el primer paso del llamado **método de ortogonalización de Gram-Schmidt**. Análogamente, se puede comprobar que, si tenemos tres vectores  $u, v, w$  linealmente independientes y  $u, v$  son ortogonales, el vector

$$w' := w - \frac{\langle w, u \rangle}{\|u\|^2} u - \frac{\langle w, v \rangle}{\|v\|^2} v \quad (10)$$

es ortogonal a  $u$  y a  $v$ .

## 6 Desigualdad de Cauchy-Schwarz

Aplicando el teorema de Pitágoras a los vectores  $u, v', u'$  calculados anteriormente, obtenemos

$$\begin{aligned} \|u'\|^2 &= \|u\|^2 - \|v'\|^2 = \|u\|^2 - \left\| \frac{\langle u, v \rangle}{\|v\|^2} v \right\|^2 \\ &= \|u\|^2 - \frac{\langle u, v \rangle^2}{\|v\|^2}. \end{aligned}$$

Por tanto, como  $\|u'\| \geq 0$ , obtenemos que  $\|u\|^2 \|v\|^2 \geq \langle u, v \rangle^2$  o, equivalentemente, la llamada **desigualdad de Cauchy-Schwarz**:

$$|\langle u, v \rangle| \leq \|u\| \|v\|. \quad (11)$$

Notar que la igualdad se alcanza si y sólo si  $\|u'\| = 0$ , que equivale a  $u' = 0$  ó, usando (9),  $u = \frac{\langle u, v \rangle}{\|v\|^2} v$  ( $u$  es colineal con  $v$ ). Como los términos implicados en ésta desigualdad son todos positivos, podemos escribirla también en la forma

$$0 \leq \frac{|\langle u, v \rangle|}{\|u\| \|v\|} \leq 1$$

lo que justifica la identificación del cociente anterior como el coseno de un cierto ángulo del intervalo  $[0, \frac{\pi}{2}]$ ; ver (4).

## 7 Distancia de un Punto a una Recta

Notar que la distancia del punto  $P = u$  a la recta  $R$  generada por  $v$  viene dada por la norma  $\|u'\|$ . Por tanto, se obtiene

$$d(P, R) = \|u'\| = \sqrt{\|u\|^2 - \frac{\langle u, v \rangle^2}{\|v\|^2}}. \quad (12)$$

Como ejemplo, calculemos en  $\mathbb{R}^2$  la distancia del punto  $P = u = (a, b)$  a la recta  $R$  con **ecuación explícita**  $Ax + By + C = 0$ . Supongamos primero que  $C = 0$  (recta que pasa por el origen). Entonces, usando el producto escalar euclídeo, la ecuación  $Ax + By = 0$  puede escribirse como  $\langle (A, B), (x, y) \rangle = 0$ , lo que indica ortogonalidad entre los vectores  $(A, B)$  y  $(x, y)$ . Por tanto un vector generador de  $R$  es  $v = (-B, A)$ . Así, la fórmula (12) nos da

$$\begin{aligned} d(P, R) &= \sqrt{a^2 + b^2 - \frac{(-Ba + Ab)^2}{A^2 + B^2}} \\ &= \frac{Aa + Bb}{\sqrt{A^2 + B^2}}. \end{aligned} \quad (13)$$

En general, la distancia del punto  $(a, b)$  a la recta  $Ax + By + C = 0$  resulta

$$d(P, R) = \frac{Aa + Bb + C}{\sqrt{A^2 + B^2}} \quad (14)$$

En efecto, con el cambio lineal de sistema de coordenadas  $x = x' - \frac{C}{A}$ ,  $y = y'$  (que mantiene invariantes las distancias), el punto y recta anteriores se transforman en  $(a', b') = (a + \frac{C}{A}, b)$  y  $Ax' + By' = 0$ , respectivamente, con lo cual podemos aplicar la fórmula (13).

## 8 Áreas

Notar que el **área del paralelogramo**  $P$  generado por los vectores  $u, v$  viene dada por el producto  $\|v\|\|u'\|$  (base por altura). Por tanto, usando una vez más (12), se obtiene

$$a(P) = \sqrt{\|u\|^2\|v\|^2 - \langle u, v \rangle^2}. \quad (15)$$

Veamos dos casos extremos: Si  $u$  y  $v$  son ortogonales,  $\langle u, v \rangle = 0$  y la fórmula anterior da  $a(P) = \|u\|\|v\|$ , como cabía esperar, pues  $P$  es un rectángulo de lados  $\|u\|, \|v\|$ . En cambio, si  $u$  y  $v$  son colineales,  $\langle u, v \rangle = \|u\|\|v\|$  (caso límite de la desigualdad de Cauchy-Schwarz) y entonces  $a(P) = 0$  (obvio, ya que todos los lados de  $P$  están sobre una misma línea). Por ejemplo, en el plano, si  $u = (x_1, y_1)$ ,  $v = (x_2, y_2)$ , se obtiene

$$a(P) = \pm \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} = \pm(x_1y_2 - y_1x_2)$$

(obviamente, el signo debe elegirse de manera que se obtenga una cantidad positiva). Esta fórmula nos permite calcular el **área de un triángulo con vértices**  $(x_1, y_1)$ ,  $(x_2, y_2)$ ,  $(x_3, y_3)$ . En efecto, dicha área es la misma que la del triángulo generado por los vectores  $u = (x_2 - x_1, y_2 - y_1)$ ,  $v = (x_3 - x_1, y_3 - y_1)$ . Por tanto

$$a(P) = \pm \begin{vmatrix} x_2 - x_1 & y_2 - y_1 \\ x_3 - x_1 & y_3 - y_1 \end{vmatrix} = \pm \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & 1 \end{vmatrix}.$$

Así, tres puntos están alineados si y sólo si el determinante anterior da cero; y la **ecuación de la recta que pasa por dos puntos** (distintos) resulta ser:

$$\begin{vmatrix} x & y & 1 \\ x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \end{vmatrix} = 0.$$

## 9 Volúmenes

Notar que, según (15), el área de un paralelogramos generado por  $u, v$  también puede escribirse como la raíz cuadrada de un cierto determinante

$$a(P) = \sqrt{\begin{vmatrix} \langle u, u \rangle & \langle u, v \rangle \\ \langle v, u \rangle & \langle v, v \rangle \end{vmatrix}}^{\frac{1}{2}}.$$

Así, es fácil intuir que el **volumen del paralelepípedo**  $P$  engendrado por los vectores  $u, v, w$  será:

$$v(P) = \sqrt{\begin{vmatrix} \langle u, u \rangle & \langle u, v \rangle & \langle u, w \rangle \\ \langle v, u \rangle & \langle v, v \rangle & \langle v, w \rangle \\ \langle w, u \rangle & \langle w, v \rangle & \langle w, w \rangle \end{vmatrix}}^{\frac{1}{2}}.$$

(Para demostrarlo, se puede calcular  $a(P)\|w'\|$ , donde  $a(P)$  es el área en (15) y  $w'$  es el vector ortogonal a  $u, v$  dado en (11)).

Por ejemplo, en el espacio, con  $u = (x_1, y_1, z_1)$ ,  $v = (x_2, y_2, z_2)$ , y  $w = (x_3, y_3, z_3)$  se obtiene

$$v(P) = \pm \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}.$$

Esta fórmula nos permite también calcular el **volumen de un tetraedro**  $T$  con vértices  $(x_1, y_1, z_1)$ ,  $(x_2, y_2, z_2)$ ,  $(x_3, y_3, z_3)$ ,  $(x_4, y_4, z_4)$ , engendrado por los vectores  $u = (x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1)$ ,  $v = (x_3 - x_1, y_3 - y_1, z_3 - z_1)$ ,  $w = (x_4 - x_1, y_4 - y_1, z_4 - z_1)$ . Por tanto,

$$\begin{aligned} v(T) &= \pm \begin{vmatrix} x_2 - x_1 & y_2 - y_1 & z_2 - z_1 \\ x_3 - x_1 & y_3 - y_1 & z_3 - z_1 \\ x_4 - x_1 & y_4 - y_1 & z_4 - z_1 \end{vmatrix} \\ &= \pm \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & z_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & z_3 & 1 \\ x_4 & y_4 & z_4 & 1 \end{vmatrix}. \end{aligned}$$

Entonces, cuatro puntos del espacio están son **coplanarios** (es decir, están en un mismo plano) si y sólo si el determinante anterior da cero; y la **ecuación del plano que pasa por tres puntos** (no alineados) resulta ser:

$$\begin{vmatrix} x & y & z & 1 \\ x_1 & y_1 & z_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & z_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & z_3 & 1 \end{vmatrix} = 0.$$