

11) Talleu el cilindre $x^2 + y^2 = r^2$ ($0 < r < 1$) amb un cilindre centrat més ample.

(c) Comprovar que la intersecció dels 2 cilindres és llisa, i parametritzeu-la a partir de les coordenades cilíndriques al cilindre estret.

Procedim com en el problema anterior (10). Les equacions implícites de la corba intersecció són ara

$$f(x, y, z) = 0 \text{ i } g(x, y, z) = 0 \text{ on } f = x^2 + y^2 - r^2, g = x^2 - y^2 - 1.$$

Calculem:

$$\nabla f \wedge \nabla g = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 2x & 2y & 0 \\ 2x & 0 & 2z \end{vmatrix} = 4(yz, -xz, -xy)$$

Per tant (com en el problema anterior), $\nabla f \wedge \nabla g = 0 \Leftrightarrow$ dues components de (x, y, z) són simultàniament zero.

De nou, si a més volem que $f = g = 0$, l'únic cas possible és $y = z = 0$. Però ara, $f(x, 0, 0) = 0 \Leftrightarrow x = \pm r$ i $g(x, 0, 0) = 0 \Leftrightarrow x = \pm 1$ i en esser $r \neq 1$ aquestes equacions no tenen ara cap solució. Per tant, tots els punts de la corba intersecció són llisos.

Expressem (x, y, z) en coord. cilíndriques $x = R \cos \theta$, $y = R \sin \theta$ i $z = z$, i ho substituïm en les equacions $f = g = 0$. De $f = 0$ obtenim $R = r$, i de $g = 0$:

$$(r \cos \theta)^2 + z^2 = 1 \Rightarrow z = z_{\pm}(\theta) = \pm \sqrt{1 - r^2 \cos^2 \theta}$$

Per tant, les dues parametritzacions que obtenim

$$\text{ara són: } \gamma_{\pm}(\theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta, \pm \sqrt{1 - r^2 \cos^2 \theta}), \theta \in [0, 2\pi].$$

(c) És la intersecció plana?

Donat que tenim dues components per la corba intersecció, $\gamma_{\pm}(t)$, mirarem si cadascuna per separat està o no continguda en un pla. La resposta és que ni $\gamma_{+}(t)$ ni $\gamma_{-}(t)$ ho estan. Per veure-ho (ens centrem en $\gamma_{+}(t)$) ho podem fer:

- opció 1: Calcular $\tau_{+}(t)$, la torsió de $\gamma_{+}(t)$.

$\gamma_{+}(t)$ està continguda en un pla $\Leftrightarrow \tau_{+}(t) = 0$ arreu

Però el càlcul de $\tau_{+}(t)$ és dur, ja que involucra les derivades $1a, 2a, 3a$ de $\sqrt{1-r^2\cos t}$

- opció 2: Si triem 4 punts diferents de $\gamma_{+}(t)$ veiem que no són coplanaris, llavors no pot ser que la corba sigui plana. P.ex.) Si el següent determinant és no nul la corba no és plana:

$$\det(\gamma_{+}(0) - \gamma_{+}(\frac{\pi}{2}), \gamma_{+}(\pi) - \gamma_{+}(\frac{\pi}{2}), \gamma_{+}(\frac{3\pi}{2}) - \gamma_{+}(\frac{\pi}{2})) =$$

$$= \begin{vmatrix} r-0 & -r-0 & 0-0 \\ 0-r & 0-r & -r-r \\ \sqrt{1-r^2}-1 & \sqrt{1-r^2}-1 & 1-1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r & -r & 0 \\ -r & -r & -2r \\ \sqrt{1-r^2}-1 & \sqrt{1-r^2}-1 & 0 \end{vmatrix} =$$

$$= +2r \begin{vmatrix} r & -r \\ \sqrt{1-r^2}-1 & \sqrt{1-r^2}-1 \end{vmatrix} = 2r^2(\sqrt{1-r^2}-1) \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} =$$

$$= 4r^2(\sqrt{1-r^2}-1) \neq 0.$$